⑩日本国特許庁(JP)

(1) 特許出願公開

#### @ 公 開 特 許 公 報 (A) 平4-99680

@Int. Cl.5

識別記号 庁内整理番号 ❸公開 平成4年(1992)3月31日

19/30 B 41 J 19/18 29/00

8907-2C 8907-2C

8804-2C B 41 J 29/00

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全3頁)

59発明の名称

プリンタ装置の横送り用ステッピングモータの駆動装置

②特 願 平2-218798

29出 願 平2(1990)8月20日

**@発 明** 者

東京都港区芝5丁目7番1号 日本電気株式会社内

**@発** 明 者 部 勿出 願

昭 男 岩手県一関市柄貝 1番地 東北日本電気株式会社内 東京都港区芝5丁目7番1号

日本電気株式会社 ②出 願 東北日本電気株式会社

岩手県一関市柄貝1番地

個代 理

弁理士 内原

## 登明の名称

ブリンタ装置の横送り用ステッピングモータの

#### 特許額求の範囲

プリンタ装置の設置環境の温度に対応する速度 プロファイルデータを格納している読出し専用メ モリと、プリンタ装置の設置環境の温度を検出し て温度データを送出する温度検出回路と、この検 出回路からの温度データを前記読出し専用メモリ に入力してこの温度データに対応する速度プロ ファイルデータを読出し、この速度プロファイル **データから横送り用ステッピングモータの駆動パ** ルス発生用の制御借号を出力するマイクロプロ セッサとを備えることを特徴とするプリンタ装置 の横送り用ステッピングモータの駆動装置。

#### 発明の詳細な説明

#### 〔産業上の利用分野〕

本発明はプリンタ装置の横送り用ステッピング モータの駆動装置に関する。

## 〔従来の技術〕

従来、プリンタ装置の横送り用ステッピング モータの駆動装置は、プリンタ装置の環境条件の 変化に無関係にその加減速動作の速度プロファイ ルと印字タイミングとの関係を一定としており、 それらの値は環境条件、特に温度の変化による摩 接負荷の最大値に対応する速度プロファイルある いは標準温度25°Cに適正となるタイミングと合 致するように決定されている。

# 〔発明が解決しようとする課題〕

上述した従来のプリンタ装置の検送り用ステッ ピングモータの駆動装置は、負荷変動に無関係に 一定の速度プロファイルによって加減速度動作を 行うとともに、印字タイミングとの関係を一定と して働くように構成されているため、あらかじめ 最大負荷となる温度条件下での摩擦負荷の実測を 行っておき、この値によって速度プロファイルを

# 特開平4-99680(2)

決定している。 また印字タイミングとの関係は標準測度 25°Cでの適正値をとっている。

従って環境温度が大幅に変化した場合、例えば 冬場の気温低下時あるいな変場の気温上昇の気温は下時あるいない場所での気温上昇リックの に関連の使用は、装置の負荷変動によってを変しませる。 大いな変動するために、角度を対象にある。 条件のときと異なり、温度状態におけるが を作のときと異なり、温度状態に対けるが という欠点を有している。

本発明の目的は、上述の従来のプリンタ装置の機送り用ステッピングモータ駆動装置の欠点を改むし、環境温度の変化によるプリンタ装置の負荷を対応して機送り制度の乱れやずれが少なく、などの機送り用ステッピングモータの駆動装置を提供することにある。

【課題を解決するための手段】

本発明のプリンタ装置の検送り用ステッピング モータの駆動装置は、プリンタ装置の設置環境の

環境程度に適したではできます。マイクロンをできます。マイクロンをできませるのでは、ローンのでは、ローのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローンのでは、ローの

# (実施例)

次に、本発明について図面を参照して説明する。 第1図は本発明の一実施例のブロック図で、第 1図の実施例はマイクロブロセッサ1、温度検出 回路2、速度プロファイル格納ROM3、タイマ 4、コモンドライバ5、分配励磁回路6およびス テッピングモータ7を有している。

温度検出回路2は周期的にプリンタの環境温度を検出し、温度をディジタル値に変換して出力している。速度プロファイル格納ROM3は複数の

# [発明の効果]

以上説明したように本発明は、プリンタ装置の環境温度を検知し、検知した温度に対応したモータの加減速動の速度プロファイルをROMから読出し、その速度プロファイルに退យすることによって、過速状態におけるオーバシュートやレンタシュートによる横送りの乱れやずれをなくして構らかな回転を行なわせることができるという効

# 特閒平4-99680(3)

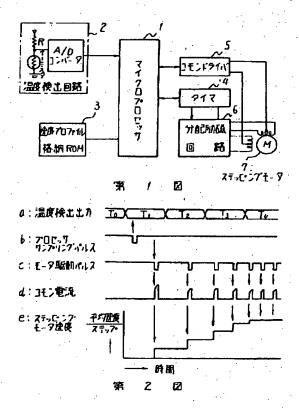
果がある。従って環境温度の変化に対する負荷変 動に応じて最適な機送り動作を行なわせることが できる効果がある。

# 図面の簡単な説明

第1回は本発明の一実施例のブロック図、第2 図は第1図の主要点のシーケンスおよび被形図である。

1 …マイクロプロセッサ、 2 …温度検出回路、 3 …速度プロファイル格納ROM、 4 …タイマ、 5 …コモンドライバ、 6 …分配励磁回路、 7 …ステッピングモータ。

代理人 弁理士 内 原 音



|                     | Abstract                        |   |   |     |
|---------------------|---------------------------------|---|---|-----|
| Equivalents:        |                                 |   | • |     |
| EC Classification:  |                                 | • |   |     |
| IPC Classification: | B41J19/30; B41J19/18; B41J29/00 |   |   |     |
| Priority Number(s): | •                               |   |   | • . |
| Application Number: | JP19900218798 19900820          |   |   |     |
| Requested Patent:   | ☐ <u>JP4099680</u>              |   |   |     |
| Applicant(s):       | NEC CORP; others: 01            | • | • |     |
| Inventor(s):        | FUJIMOTO RYOICHI; others: 01    |   |   | ·   |
| Publication date:   | 1992-03-31                      |   |   |     |
| Patent Number:      | JP4099680                       |   |   |     |

PURPOSE:To suppress disturbance or shift in traverse control due to fluctuation of printer load caused by ambient temperature variation and to realize smooth rotation by detecting the ambient temperature of the printer, reading out an acceleration/deceleration profile of motor corresponding to thus detected temperature and then performing follow-up control to the speed profile.

CONSTITUTION:A temperature detecting circuit 2 detects the ambient temperature of printer periodically and a microprocessor 1 samples the output from the temperature detecting circuit 2 at every carriage return of the printer in order to fetch a speed profile corresponding to that temperature from a speed profile storing ROM 3 thus outputting data relevant to driving period, pulse interval and pulse width to a timer 4 and a common driver 5. The common driver 5 limits the current of a main power supply according to the driving period whereas the timer 4 provides a distribution/exciting circuit 6 with a drive pulse control signal to be actually applied on a step motor 7 based on all data. According to the constitution, the step motor 7 can be traversed smoothly without causing overshoot or undershoot.

Data supplied from the esp@cenet database - I2